

9月5日(水)			
	10:00～	13:00～	15:15～
10号館2階 ／第A室 (1024講義 室)	1A1 OS1:フルードパワーを利用した医療・福祉システム 齋藤直樹(秋田県立大学)、高岩昌弘(徳島大学)	1A2 OS12: 支援機器開発のための生体モデルとその活用 井上剛伸(国立障害者リハビリテーションセンター)、高嶋淳(国立障害者リハビリテーションセンター)	1A3 生活支援ロボット 倉爪亮(九州大学)、佐々木誠(岩手大学)
10号館2階 ／第B室 (1023講義 室)	1B1 ヒトの運動計測・解析・推定 積際徹(同志社大学)、水内郁夫(東京農工大学)	1B2 OS13: 人間拡張技術(1/2) 栗田雄一(広島大学)、田中孝之(北海道大学)	1B3 OS13: 人間拡張技術(2/2) 田中孝之(北海道大学)、栗田雄一(広島大学)
10号館2階 ／第C室 (1022講義 室)		1C2 OS19: 確率ロボティクスとデータ工学ロボティクス ～認識・行動学習・記号創発～(1/3) 中村友昭(電気通信大学)、有木由香(SONY)	1C3 OS19: 確率ロボティクスとデータ工学ロボティクス ～認識・行動学習・記号創発～(2/3) 原祥亮(千葉工業大学 fuRo)、青木達哉(電気通信大学)
10号館3階 ／第D室 (1034講義 室)	1D1 移動機構 長津裕己(中央大学)、伊藤聡(岐阜大学)	1D2 特殊環境作業ロボット 山田泰之(中央大学)、多田隈建二郎(東北大学)	1D3 災害対応ロボット 永谷圭司(東北大学)、大原賢一(名城大学)
10号館3階 ／第E室 (1033講義 室)	1E1 運動の学習・適応・推定 倉重健太郎(室蘭工業大学)、宮崎敏昌(長岡技術科学大学)	1E2 OS4: 深層学習(1/4) 松原崇充(奈良先端科学技術大学院大学)、高橋城志(Preferred Networks)	1E3 OS4: 深層学習(2/4) 坪井祐太(Preferred Networks)、尾形哲也(早稲田大学／産業技術総合研究)
10号館3階 ／第F室 (1032講義 室)			
10号館4階 ／第G室 (104Dゼミ 室)	1G1 OS25:ロボットマニピュレーション(1/3) 渡辺哲陽(金沢大学)、小澤隆太(明治大学)	1G2 OS25:ロボットマニピュレーション(2/3) 小澤隆太(明治大学)、辻徳生(金沢大学)	1G3 OS25:ロボットマニピュレーション(3/3) 辻徳生(金沢大学)、渡辺哲陽(金沢大学)
10号館4階 ／第H室 (104Cゼミ 室)	1H1 OS20: インターネットとロボットサービス～IoTと人工知能を活用するロボットサービスとRSiの取り組み～ 成田雅彦(産業技術大学院大学)、鈴木昭二(公立はこだて未来大学)	1H2 OS16: RSNPを利用したロボットサービスコンテスト2017 ～応募作品発表と審査、審査結果発表～(1/2) 成田雅彦(産業技術大学院大学)、鈴木昭二(公立はこだて未来大学)	1H3 OS16: RSNPを利用したロボットサービスコンテスト2017 ～応募作品発表と審査、審査結果発表～(2/2) 鈴木昭二(公立はこだて未来大学)、成田雅彦(産業技術大学院大学)
10号館4階 ／第1室 (104Bゼミ 室)		1I2 IS1: Robotics x AI Kazuhiro Nakadai(Honda RI)、Tetsunari Inamura(NII)	1I3 IS2: Robotics, Mechatronics and Control Kazuhiro Nakadai(Honda RI)、Tetsunari Inamura(NII)
10号館5階 ／第J室 (105Dゼミ 室)	1J1 ヒューマノイドロボット(1/2) 橋本健二(明治大学)、垣内洋平(東京大学)	1J2 ヒューマノイドロボット(2/2) 杉原知道(大阪大学)、梶田秀司(産業技術総合研究所)	1J3 ロボット制御 永田寅臣(山口東京理科大学)、中村文一(東京理科大学)
10号館5階 ／第K室 (105Cゼミ 室)		1K2 自己位置推定・ナビゲーション 田中秀幸(産業技術総合研究所)、赤井直紀(名古屋大学)	1K3 群ロボット 長瀬賢二(和歌山大学)、星野智史(宇都宮大学)
不言実行館 エントランス ホール	ポスター発表(9月5日午前) 10:30～12:30 ポスター発表(9月5日午後) 13:30～15:30		
オープン フォーラム	OF1 10:00-12:00 2020年World Robot Summitは何を競うのか? OF2 13:00-15:00 ビルメンテナンスロボット事業における産学連携を探る OF12 15:15-17:15 このロボットがすごい2018 OF3 15:30-16:30 MATLAB/Simulinkによる自律ロボットシステム開発 OF4 18:00-20:00 NVIDIA Jetson Meetup ～AIロボットプラットフォーム ディナーセッション～ OF6 研究専門委員会はこんなことを行っています(パネル展示)		

9月6日(木)			
	10:00～	13:00～	
10号館2階 ／第A室 (1024講義 室)	2A1 OS21: 身体性システム～脳内身体表現 のモデル化からリハビリテーションへ～ 安琪(東京大学)、矢野史郎(東京農工 大学)	2A2 OS21: 身体性システム～脳内身体表現 のモデル化からリハビリテーションへ～ 安琪(東京大学)、矢野史郎(東京農工 大学)	■ 会長挨拶・表彰式 日時: 9月6日(木) 15:00～16:00 会場: 中部大学春日井キャンパス メモリ アルホール ■ 特別講演 日時: 9月6日(木) 16:15～17:30 会場: 中部大学春日井キャンパス メモリ アルホール タイトル: 「ロボット・AIと法 -リスクの分配 に重点を置いて」 講師: 弥永真生(筑波大学大学院ビジネ ス科学研究科・教授) ■ 懇親会 日時: 9月6日(木) 18:30～20:30 会場: ホテルメルパルク名古屋(愛知県 名古屋市東区葵3-16-16)
10号館2階 ／第B室 (1023講義 室)	2B1 手術支援システム 荒田純平(九州大学)、松野隆幸(岡山 大学)	2B2 医療および診断支援システム 石井裕之(早稲田大学)、小泉憲祐(電 気通信大学)	
10号館2階 ／第C室 (1022講義 室)	2C1 OS19: 確率ロボティクスとデータ工学ロ ボティクス ～認識・行動学習・記号創発 ～(3/3) 濱田龍之介(東北大学)、中村友昭(電 気通信大学)		
10号館3階 ／第D室 (1034講義 室)	2D1 OS11: ソーシャルタッチインタラクション (1/2) 塩見昌裕(ATR)、住岡英信(ATR)	2D2 OS11: ソーシャルタッチインタラクション (2/2) 住岡英信(ATR)、塩見昌裕(ATR)	
10号館3階 ／第E室 (1033講義 室)	2E1 OS4: 深層学習(3/4) 藤吉弘亘(中部大学)、高橋城志 (Preferred Networks)	2E2 OS4: 深層学習(4/4) 高橋城志(Preferred Networks)、尾形哲 也(早稲田大学/産業技術総合研究	
10号館3階 ／第F室 (1032講義 室)			
10号館4階 ／第G室 (104Dゼミ 室)	2G1 OS29: 微細作業(1/2) 佐久間臣耶(名古屋大学)、小嶋勝(大 阪大学)	2G2 OS29: 微細作業(2/2) 市川明彦(名城大学)、丸山央峰(名古 屋大学)	
10号館4階 ／第H室 (104Cゼミ 室)	2H1 OS18: 学科教育としてのロボティクス 柴田瑞穂(近畿大学)、出村公成(金沢 工業大学)	2H2 OS14: 遊びとロボット 橋本秀紀(中央大学)、望山洋(筑波大 学)	
10号館4階 ／第I室 (104Bゼミ 室)	2I1 IS3: Assistive Robotics Tetsunari Inamura(NII)、Kazuhiro Nakadai(Honda RI)	2I2 OS28: 飛行ロボット 安孫子聡子(芝浦工業大学)、三輪昌史 (徳島大学)	
10号館5階 ／第J室 (105Dゼミ 室)	2J1 OS17: ヒトとロボットの運動と感覚 岡本正吾(名古屋大学)、田中由浩(名 古屋工業大学)	2J2 OS22: ロボット聴覚およびその展開 干場功太郎(神奈川大学)、小島諒介 (京都大学)	
10号館5階 ／第K室 (105Cゼミ 室)	2K1 アクチュエーション 山本江(東京大学)、鈴森康一(東京工 業大学)	2K2 触覚センサとグリッパ 川村貞夫(立命館大学)、大岡昌博(名 古屋大学)	
不言実行館 エントランス ホール	ポスター発表(9月6日午前) 10:30～12:30		
オープン フォーラム	OF7 10:00-14:00 わが企業のロボット～ロボット関連企業の取り組み～ OF8 10:00-15:00 学生と企業のための交流サロン OF5 10:30-12:30 サービスロボットの社会実装を目指す愛知県の取組 OF6 12:00-13:00 研究専門委員会はこんなことを行っています(発表) OF9 13:00-15:00 廃炉に向けた日本原子力学会との連携と課題4 OF6 研究専門委員会はこんなことを行っています(パネル展示)		

9月7日(金)			
	10:00～	13:00～	15:15～
10号館2階 ／第A室 (1024講義 室)	3A1 OS8: ヒューマン・サポート・ロボティクス (1/2) 王碩玉(高知工科大学)、安藤健(パナ ソニック)	3A2 OS8: ヒューマン・サポート・ロボティクス (2/2) 藤江正克(早稲田大学)、安藤健(パナ ソニック)	3A3 リハビリテーション補助システム 三好扶(岩手大学)、山田陽滋(名古屋 大学)
10号館2階 ／第B室 (1023講義 室)	3B1 ヒトとロボットの安全と倫理 岡本正吾(名古屋大学)、清田高德(北 九州市立大学)	3B2 OS2:人間機械協調(1/2) 辻俊明(埼玉大学)、平田泰久(東北大 学)	3B3 OS2:人間機械協調(2/2) 平田泰久(東北大学)、辻俊明(埼玉大 学)
10号館2階 ／第C室 (1022講義 室)			
10号館3階 ／第D室 (1034講義 室)	3D1 OS15: 空間知能化とアプリケーション 新妻実保子(中央大学)、李周浩(立命 館大学)	3D2 OS9: インテリジェントホームロボティクス (1/2) 岡田浩之(玉川大学)、佐野睦夫(大阪 工業大学)	3D3 OS9: インテリジェントホームロボティクス (2/2) 佐野睦夫(大阪工業大学)、岡田浩之 (玉川大学)
10号館3階 ／第E室 (1033講義 室)	3E1 OS26: ロボットと生きる 上出寛子(名古屋大学)、新井健生(大 阪大学)	3E2 OS24: 生物移動情報学 妻木勇一(山形大学)、岩谷靖(弘前大 学)	
10号館3階 ／第F室 (1032講義 室)	3F1 OS3:インフラ維持管理用ロボット(1/3) 安川裕介(NEDO)、油田信一(芝浦工業 大学)	3F2 OS3:インフラ維持管理用ロボット(2/3) 安川裕介(NEDO)、油田信一(芝浦工業 大学)	3F3 OS3:インフラ維持管理用ロボット(3/3) 油田信一(芝浦工業大学)、安川裕介 (NEDO)
10号館4階 ／第G室 (104Dゼミ 室)	3G1 OS23: 開かれた知能(1/2) 森裕紀(早稲田大学)	3G2 OS23: 開かれた知能(2/2) 森裕紀(早稲田大学)	
10号館4階 ／第H室 (104Cゼミ 室)	3H1 OS10: 科学技術の社会実装指向研究開 発・技術者教育プログラム(1/2) 多羅尾進(東京工業高等専門学校)	3H2 OS10: 科学技術の社会実装指向研究開 発・技術者教育プログラム(2/2) 藤原康宣(一関工業高等専門学校)	
10号館4階 ／第I室 (104Bゼミ 室)			
10号館5階 ／第J室 (105Dゼミ 室)	3J1 OS30: 自動運転とその周辺技術 加藤晋(産業技術総合研究所)、和田隆 広(立命館大学)	3J2 環境推定・提示システム 毛利哲也(岐阜大学)、菊植亮(広島大 学)	3J3 ロボットビジョン 奥寛雅(群馬大学)、岡田慧(東京大学)
10号館5階 ／第K室 (105Cゼミ 室)	3K1 OS7: ソフトロボティクス 平井慎一(立命館大学)、望山洋(筑波 大学)	3K2 OS5: 人工筋アクチュエータ・センサシ ステム(1/2) 高木賢太郎(名古屋大学)、釜道紀浩 (東京電機大学)	3K3 OS5: 人工筋アクチュエータ・センサシ ステム(2/2) 高嶋一登(九州工業大学)、菊地邦友 (和歌山大学)
不言実行館 エントランス ホール	ポスター発表(9月7日午前) 10:30～12:30 ポスター発表(9月7日午後) 13:30～15:30		
オープン フォーラム	OF10 10:00-12:00 災害対応(フィールド)ロボットの社会実装に向けて(COCN連携活動)～7年間の活動総括と新たな展 開～ OF11 12:00-13:30 論文投稿の勧め:査読プロセスを知ることで見えてくる論文執筆のポイント OF6 研究専門委員会はこちらを行っています(パネル展示)		